

# STOCHASTIC CONTROL

- WHY?
- HOW?
- WHAT TO DO?

## MY LEARNING PHILOSOPHY

- GET THE MAIN IDEAS
- DISCUSS
- WORK YOURSELF

DAGENS IDÉ

Utan stokastik—

No worries

- ÅSTRÖM (1970): INTRODUCTION TO STOCHASTIC CONTROL
- SOME COPIES OF ARTICLES AND CHAPTERS
- GOOD EXAMPLES SOLUTIONS DO EXIST, BUT WHERE
- MATLAB HELPS TO GET THE INTUITION
- HOME PAGE
- WHAT DO YOU KNOW?

Tsyarkin ?

New ideas:

1. Counterintuitive
2. Make sense
3. Trivial

## Optimal reglering av deterministiska system:

- \* Ingen skillnad mellan öppen och sluten styrning
- \* Optimala regulatorn  $\mathcal{J} \rightarrow \mathcal{U}$   
Ingen dynamik



## Exempel

$$\frac{dx}{dt} = u$$

$$x(0) = 1$$

$$J = \int_0^{\infty} (x^2 + u^2) dt$$

$J_{\min} = 1$  fås för

$$u(t) = -e^{-t}$$

open loop (1)

$$u(t) = -x(t)$$

closed loop (2)

(1)  $\Rightarrow$  stabilt system

(2)  $\Rightarrow$  asymp. stab. system

Störningskänsligheten!

# HUR BESKRIVA STÖRNINGAR?

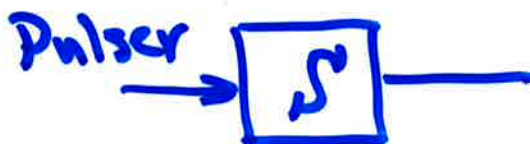
\* Deterministiska störningar

Steg

Puls

Sinus

\* Styckvis determ. störn

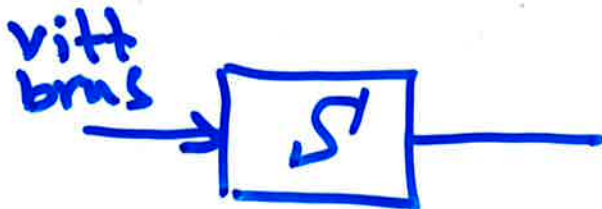


\* Singulära stokastiska proc

$$x(t) = \sum a_i(t) \xi_i$$

└┬┘  
└┬┘ stok var  
känd tidsfunk

\* Stokastiska processer



# HISTORIK

R. BROWN 1827 Observation

A. EINSTEIN 1905 Analys



LANGEVIN , FOKKER , PLANCK , JOHNSON

DOOB , WIENER, CRAMER, LEVY

KHINCHINE , KOLMOGOROV,

LANIN BATTIN

KALMAN BUCY



# RADARBRUS

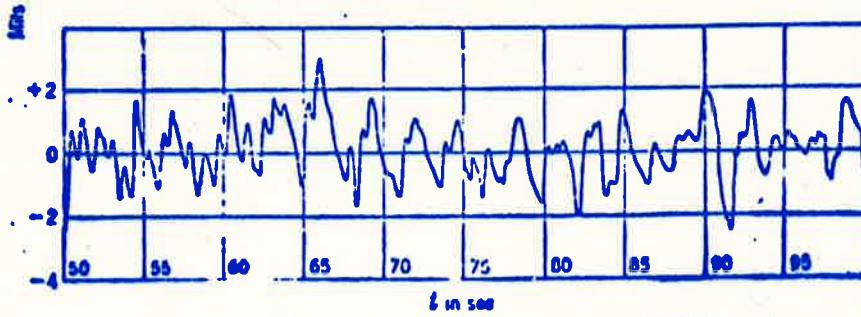
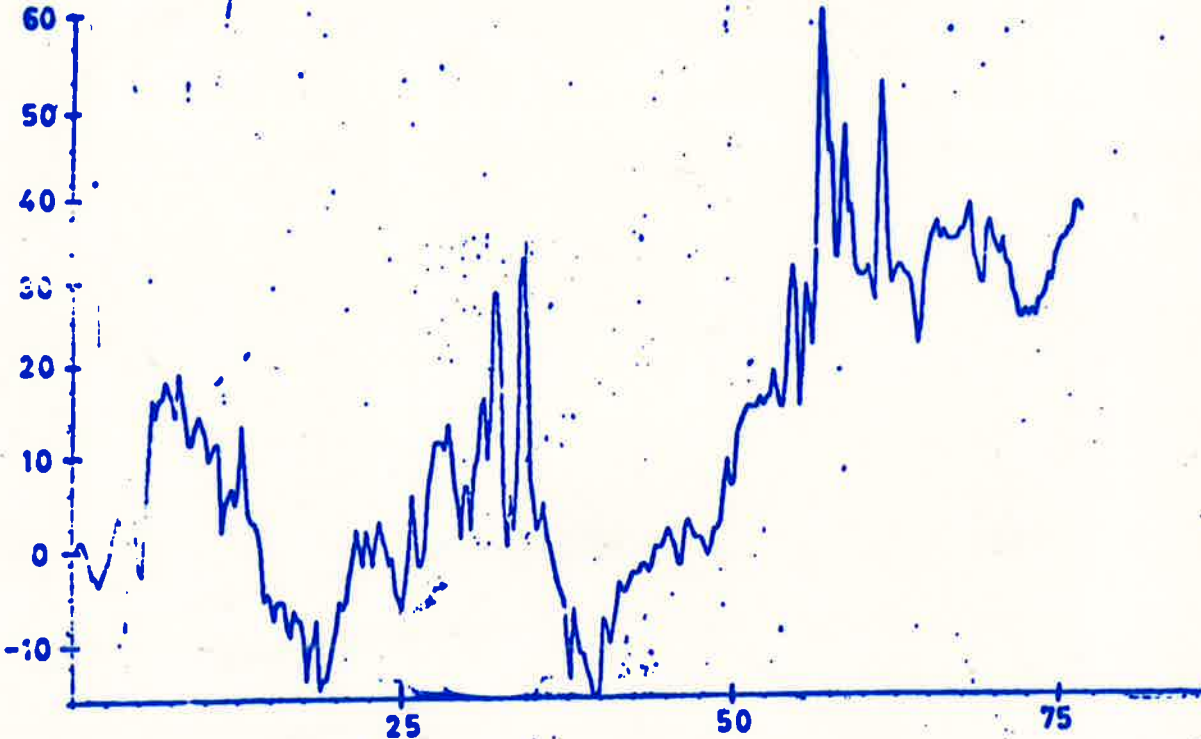


Fig. 6-8.—Traverse tracking data, outgoing radial course.

# GYRODRIFT



# KÖLÄNGD

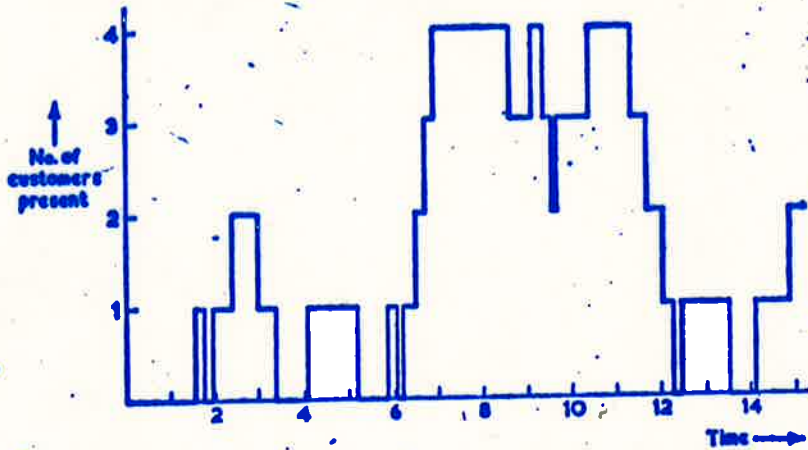


Fig. 1.3. Number of customers in system for realization of Table 1.2.

# YTVIKTSVARIATIONER



# STOKASTISKA PROCESSER

STOKASTISKA VARIABLER

DEF. AV STOK. PROCESSER

KARAKTÄRISERING

SPECIELLA PROCESSER

SPEKTRALTÄTHET

VITT BRUS

# ELEMENTA

En stokastisk variabel är en funktion definierad på ett sannolikhetsfält  $x: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

$\omega$  elementarhändelse  
 $\Omega$  utfallsrum

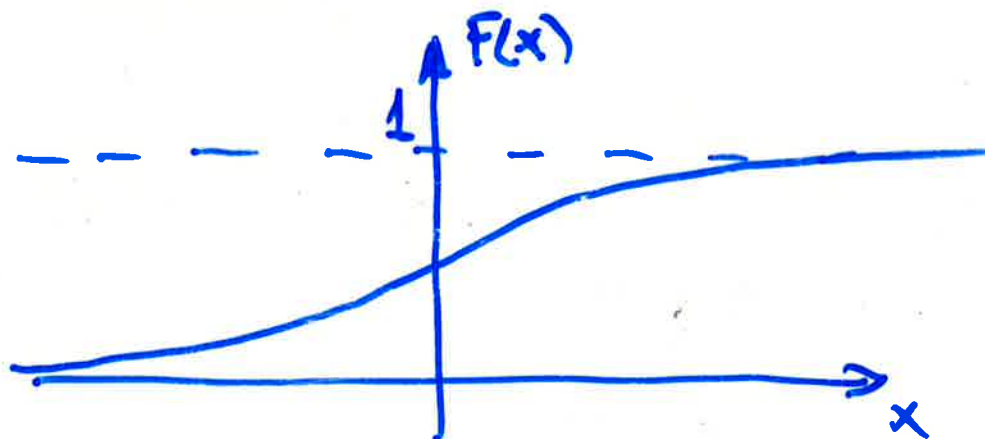
\* Fördelningsfunktion

$$F(x) = P(x(\omega) \leq x)$$

•  $F$  ökande

•  $\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = 1$

•  $\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = 0$



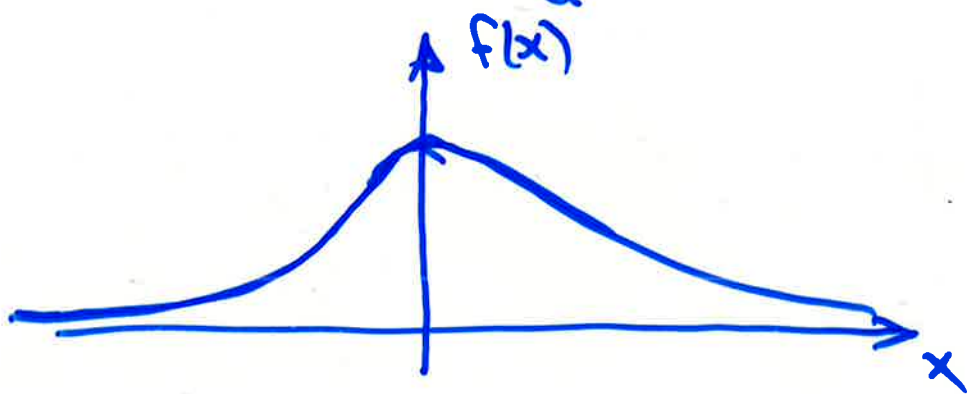
\* Frekvensfunktion (Täthetsfunktion)

$$f(\xi) = \frac{dF(\xi)}{d\xi}$$

•  $p(x) \geq 0$

•  $\int_{-\infty}^{\infty} p(x) dx = 1$

•  $P(a \leq \xi \leq b) = \int_a^b p(x) dx$



\* Normalfördelning  $N(m, \sigma)$

$$f(x) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2} \frac{(x-m)^2}{\sigma^2}}$$

\* Medelvärde

$$m = \bar{x} = Ex$$

\* Varians

$$E(x-m)^2 = \int_{-\infty}^{\infty} (x-m)^2 f(x) dx$$



## FLERVARIABEL STOK. VAR.

$$F(\xi_1, \xi_2) = P(x_1(\omega) \leq \xi_1, x_2(\omega) \leq \xi_2)$$

Frekvensfunktion

$$f(x_1, x_2) = \frac{\partial^2 F(x_1, x_2)}{\partial x_1 \partial x_2}$$

"Sandhög"

$x_1$  o  $x_2$  oberoende om

$$f(x_1, x_2) = f_1(x_1) f_2(x_2)$$

Kovarians

$$r_{12} = \text{cov}(x_1, x_2) = E[(x_1 - m_1)(x_2 - m_2)]$$

Korrelation

$$\rho_{12} = \frac{r_{12}}{\sqrt{r_1 r_2}}$$

$$f(x) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2} (\det R)^{1/2}} e^{-\frac{(x-m)^T R^{-1} (x-m)}{2}}$$



# STOKASTISK PROCESS

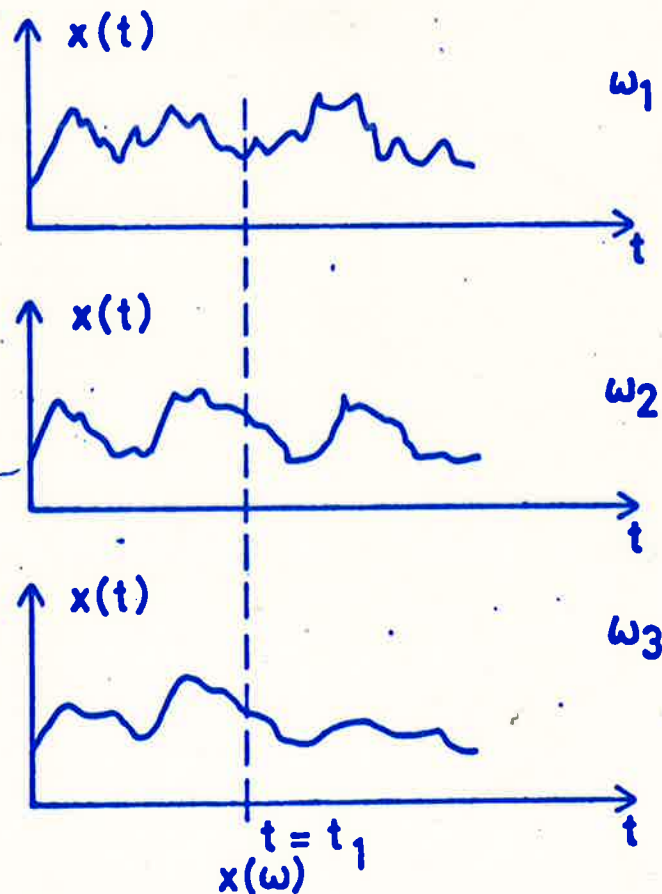
$$\{x(t, \omega)\} = \{x(t, \omega), t \in T, \omega \in \Omega\}$$

$\Omega$  : UTFALLSRUM

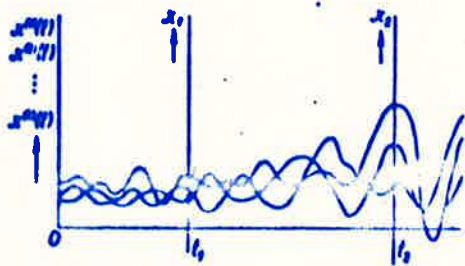
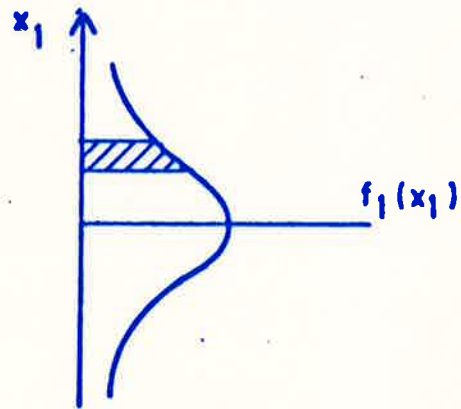
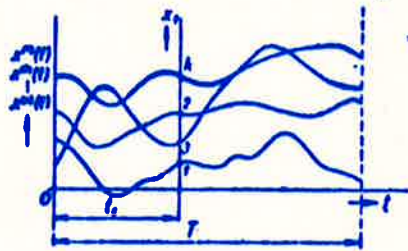
$\omega$  : ELEMENTARHÄNDELSE

$\omega$  fix  $\implies x(t, \omega_1)$  EN VANLIG FUNKTION UTFALL  
ELLER REALISATION

$t$  fix  $\implies x(t_1, \omega)$  STOKASTISK VARIABEL



# HUR BESKRIVS EN STOKASTISK PROCESS



## FREKVENSFUNKTION

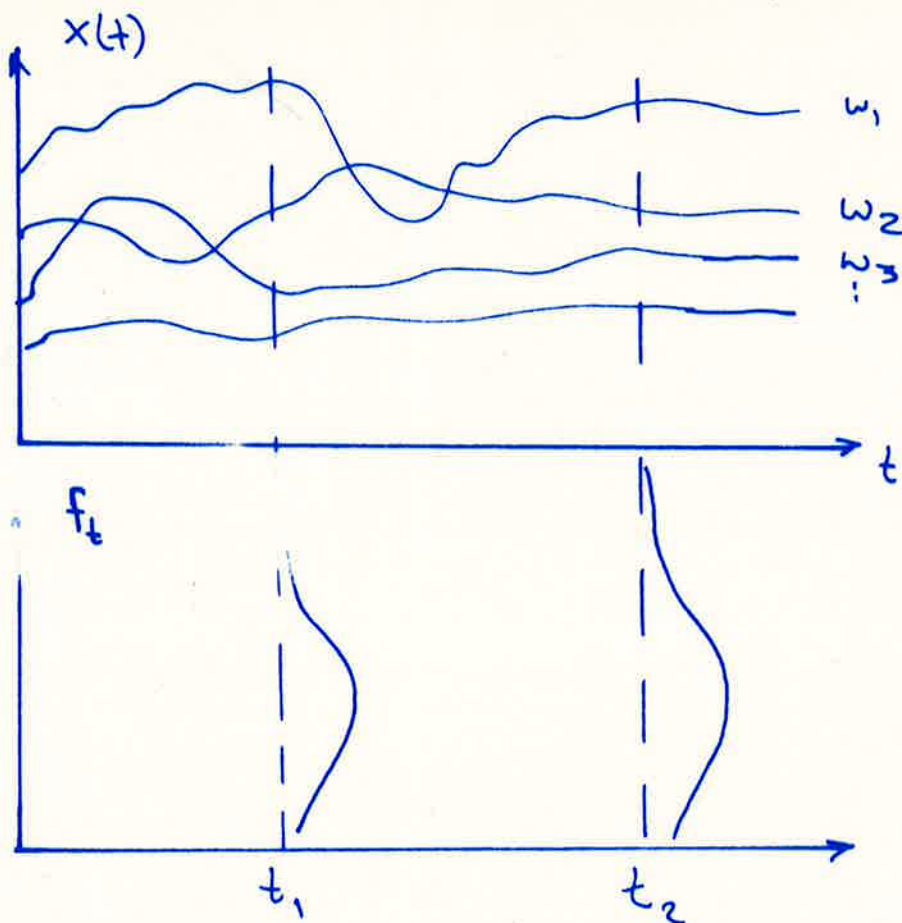
$$f_t(x)$$

## MEDELVÄRDE

$$m(t_1) = E x(t_1) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_{t_1}(x) dx$$

## KOVARIANS

$$\begin{aligned} r(t_1, t_2) &= E [x(t_1) - m(t_1)] [x(t_2) - m(t_2)] \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} (x_1 - m_1) (x_2 - m_2) f_{t_1 t_2}(x_1 x_2) dx_1 dx_2 \end{aligned}$$



STATIONÄR PROCESS

SVAGT STATIONÄR PROCESS

$$m(t) = m$$

$$r(t_2, t_1) = r(t_2 - t_1)$$

ERGODISK PROCESS

$$E x(t) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t, \omega) dt$$

(nästan alla  $\omega$ )

Ex

$E_j$  ergodisk process

$$x(t) = x(0)$$

$$x(0) = \begin{cases} 1 & \text{slh } 0.5 \\ -1 & \text{slh } 0.5 \end{cases}$$

$$E[x] = 0$$

Tidsmedelv  $+1$  eller  $-1$

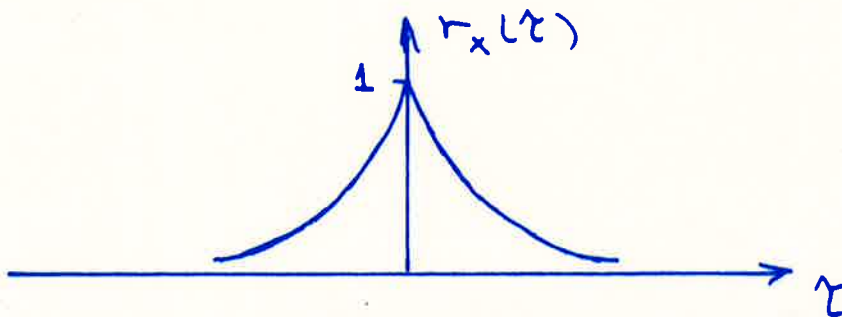
# KOVARIANSFUNKTION

$$r_x(s, t) = r_x(s - t) = E(x(s) - m_x(s))(x(t) - m_x(t))$$

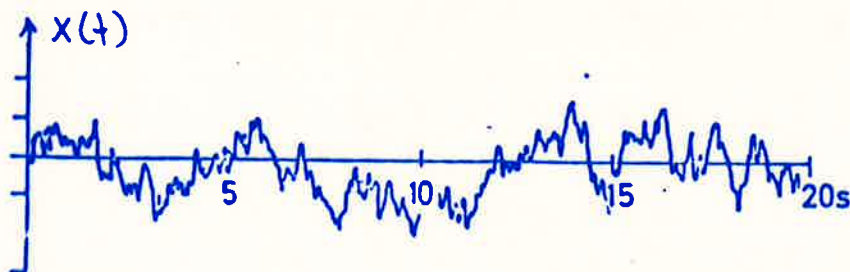
1)  $r_x(\tau) = r_x(-\tau)$

2)  $r_x(0) \geq |r_x(\tau)|$

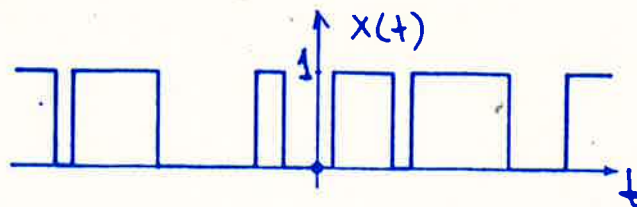
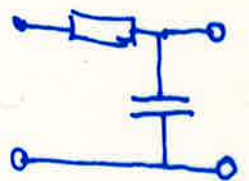
Givet  $r_x(\tau) = e^{-a|\tau|}$



Hur ser  $x(t)$  ut?



NORMAL



RANDOM TELEGRAPH WAVE



## $r(z)$ - EGENSKAPER

- \*  $r(z) = r(-z)$
- \*  $\sum z_i z_j r(t_i - t_j) \geq 0$
- \*  $|r(z)| \leq r(0)$
- \*  $r(z)$  kont för  $z=0 \Rightarrow$   
 $r(z)$  kont för  $\forall z$
- \*  $r(z) = r(0)$  för ngt  $z$   
 $\Rightarrow r(z)$  periodisk

# SPEKTRALTÄTHET

KONT TID

$$\left\{ \begin{array}{l} \phi(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i\omega\tau} r(\tau) d\tau \\ r(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega\tau} \phi(\omega) d\omega \end{array} \right.$$

$$\text{Var } x = r_x(0) = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(\omega) d\omega$$

DISKRET TID

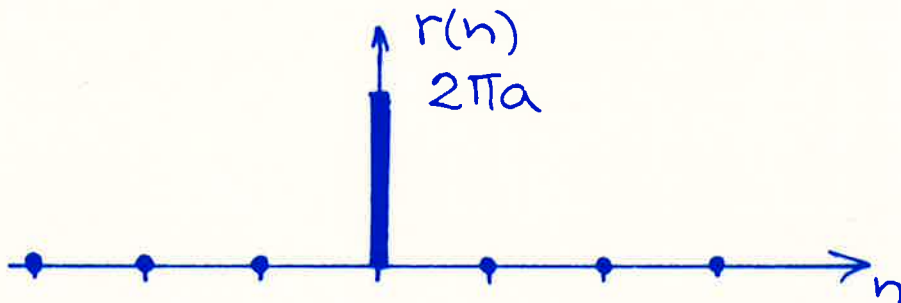
$$\left\{ \begin{array}{l} \phi(\omega) = \frac{1}{2\pi} \sum_{n=-\infty}^{\infty} r(n) e^{-in\omega} \\ r(n) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{in\omega} \phi(\omega) d\omega \end{array} \right.$$

# VITT BRUS

## DISKRET TID

$$\phi(\omega) = a$$

$$r(n) = \int_{-\pi}^{\pi} e^{in\omega} \cdot a d\omega = \frac{2a}{n} \sin n\pi$$



## KONTINUERLIG TID

$$\phi(\omega) = a$$

$$r(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega\tau} a d\omega$$

## BANDBEGRÄNSAT VITT BRUS

$$\phi(\omega) = \begin{cases} a & |\omega| < \Omega \\ 0 & |\omega| \geq \Omega \end{cases}$$

NÄR  $\Omega \rightarrow \infty$

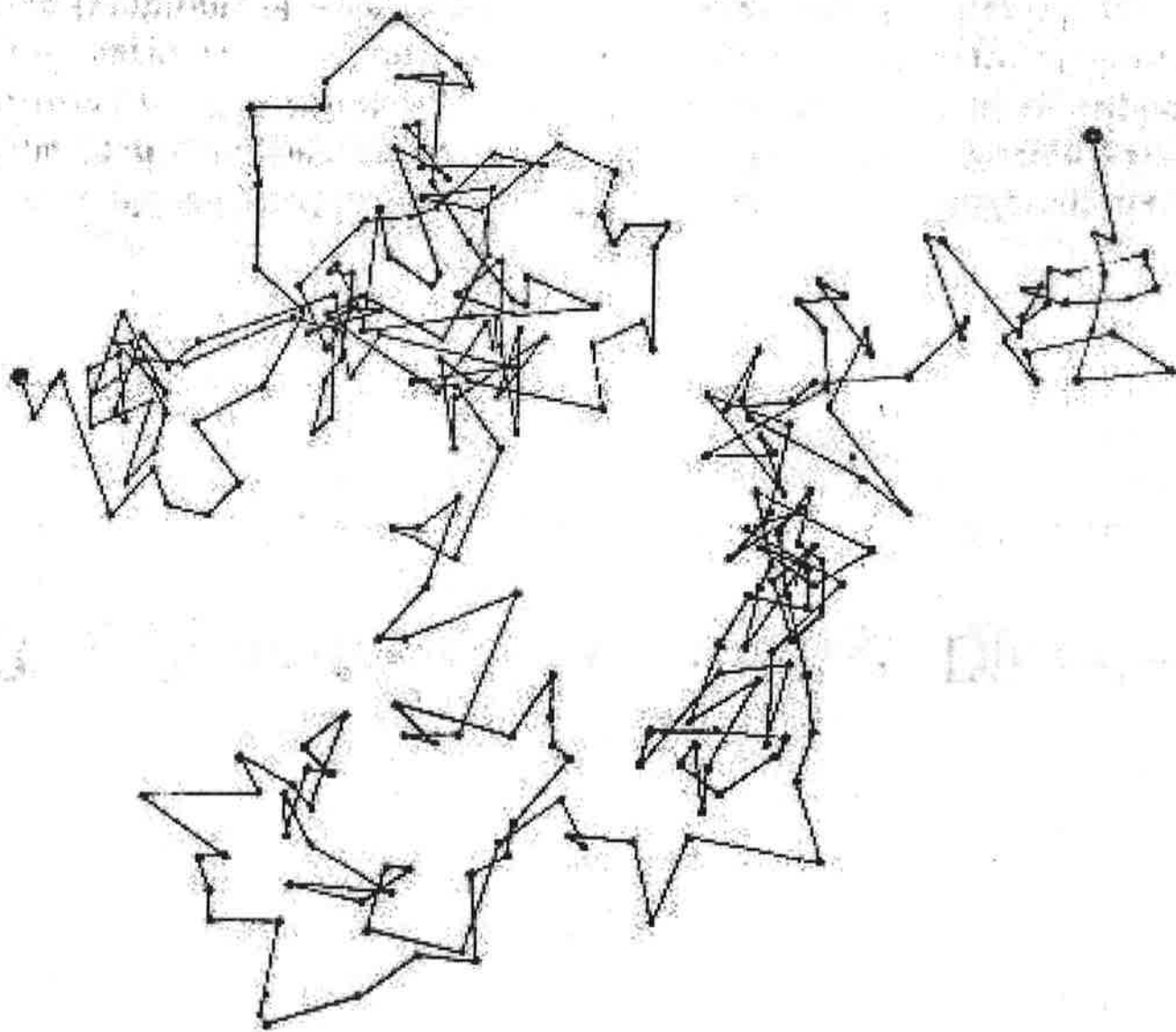
$$r(\tau) = 2\pi a \delta(\tau)$$

VARFÖR VITT BRUS?

# SPECIELLA STOKASTISKA PROCESSER

- NORMAL PROCESS
- PROCESS AV ANDRA ORDNINGEN
- VITT BRUS
- WIENER PROCESS

# Brownian motion





# WIENER PROCESS

BROWNSK RÖRELSE (1827)

EINSTEIN (1905)

$x(t)$  - koordinat för partikel

## Def

1.  $x(0) = 0$
2.  $x(t)$  normal
3.  $E x(t) = 0 \quad \forall t > 0$
4. Oberoende stationära inkrement

## Egenskaper

$$m(t) = E x(t) = 0$$

$$\text{var } x(t) = c \cdot t$$

$$r(s, t) = \text{cov}[x(s), x(t)] = c \min(s, t)$$

## Samplefunktionen av WP

- kontinuerlig m.s.h. 1
- derivatan  $\nexists$  någonstans
- har oändlig längd

# ANALYS AV STOK. PROC.

Hur definieras

- konvergens
- kontinuitet
- derivata
- integral

?

# KONVERGENS

$$\{x_n(\omega), n=1, 2, \dots\}$$

\* Slh 1

⇓ 
$$P\{\omega; x_n(\omega) \rightarrow x(\omega)\} = 1$$
  
utom för  $\omega$  med slh måttet 0

\* I sannolikhet

⇓ 
$$\lim_{n \rightarrow \infty} P\{\omega; |x_n(\omega) - x(\omega)| \geq \varepsilon\} = 0 \quad \forall \varepsilon$$

\* I medelkvadratmening

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E|x_n - x|^2 = 0$$

Th

$\{x_n\}$  svit av stok. var

$$E x_n^2 < \infty$$

$x_n \rightarrow x$  i medelkvadrat

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} E x_n = E \lim_{n \rightarrow \infty} x_n = E x$$

## Kontinuitet

$\{x(t)\}$  kont i medelkv. mening om

$$\lim_{h \rightarrow 0} E [x(t+h) - x(t)]^2 = 0$$

Th

$\{x(t)\}$  kont  $\Leftrightarrow$  1)  $m(t)$  kont  
(2:a ordn) 2)  $r(t,t)$  kont

## Deriverbarhet

$$\lim_{h \rightarrow 0} E \left\{ \frac{x(t_0+h) - x(t_0)}{h} - x'(t_0) \right\}^2 = 0$$



Ex Wiener process

$\{x(t)\}$

$$E[x(t+h) - x(t)]^2 = h$$

$\Rightarrow \{x(t)\}$  kontinuerlig

$$E\left[\frac{x(t+h) - x(t)}{h}\right]^2 = \frac{1}{h}$$

$\Rightarrow \{x(t)\}$  ej der. bar

Kan visa formellt att

Derivatan av en Wiener process är vitt brus



# SAMMANFATTNING

- Måste ha en känsla för vad en stokastisk process är
- Medelvärde, kovariansfkn
- Normal fördelning
- Tidsdiskret lätt
- Tidskontinuerligt svårt
- Kommer att använda normalfördelat brus och medelkvadrat mening